

AIS2104

Skoleversion

Robotarm Kontroller

Kretsteqning

Skoleversion

Titel	Revision	Sidste rettelsestid	Sidenr.
-------	----------	---------------------	---------

Komponentliste		28.05.2024 23:22:28	3
----------------	--	---------------------	---

Diagram		28.05.2024 23:28:56	4
---------	--	---------------------	---

Titel	Revision	Sidste rettelsestid	Sidenr.
-------	----------	---------------------	---------

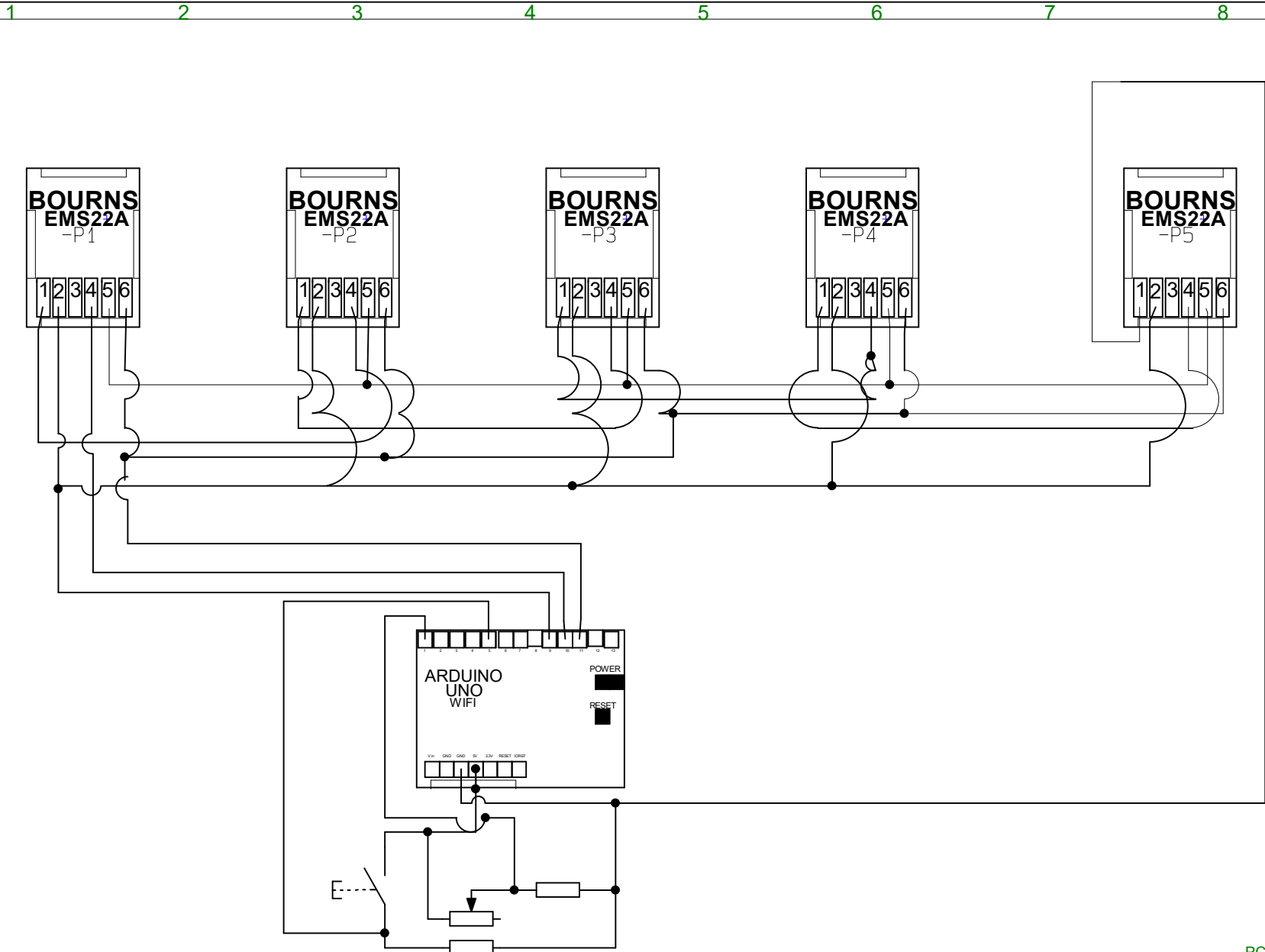
PCSCHMATIC Automation

Projekttitel: Robotarm Kontroller	Sagsnr.:	Projektrev.:	Side 2
Kunde: NTNU	DCC:		Målestok: 1:1
Sidetitel: Indholdsfortegnelse	Tegningsnr.:	Siderev.:	Forrige side:
Filnavn: ProjektStyresystemEncoderReader	Konstr. (projekt/side): Jan Holum	Sidst udskrevet: 28.05.2024	Næste side: 3
Sideref.:	Godk. (dato/init):	Sidst rettet: 28.05.2024	Antal sider ialt: 4

Skoleversion

Komponent	Varenr.	Type	Fabrikat	Forhandler	Beskrivelse	Placering
-ARDUINO						/4.4
-P1	EMS22A50-D28-LT6	Absolute encoder				/4.1
-P2	EMS22A50-D28-LT6	Absolute encoder				/4.3
-P3	EMS22A50-D28-LT6	Absolute encoder				/4.4
-P4	EMS22A50-D28-LT6	Absolute encoder				/4.6
-P5	EMS22A50-D28-LT6	Absolute encoder				/4.8
-R1	R141OSS	10K				/4.4
-R2	R141OSS	10K				/4.4
-R3	3386F-1-1103TLF	Potentiometer				/4.4
-S1	RND 210-00189	Button				/4.3

Projektittel: Robotarm Kontroller	Sagsnr.:	Projektrev.:	Side 3
Kunde: NTNU	DCC:		Målestok: 1:1
Sidetitel: Komponentliste	Tegningsnr.:	Siderev.:	Forrige side: 2
Filnavn: ProjektStyresystemEncoderReader	Konstr. (proje/side): Jan Holum	Sidst udskrevet: 28.05.2024	Næste side: 4
Sideref.:	Godk. (dato/init):	Sidst rettet: 28.05.2024	Antal sider ialt: 4



Projekttitel:	Robotarm Kontroller	Sagsnr.:		Projektrev.:		Side	4
Kunde:	NTNU	DCC:				Målestok:	1:1
Sidettitel:	Diagram	Tegningsnr.:		Siderev.:		Forrige side:	3
Filnavn:	ProjektStyresystemEncoderReader	Konstr. (projekt/side):	Jan Holum	Sidst udskrevet:	28.05.2024	Næste side:	
Sideref.:		Godk. (dato/init):		Sidst rettet:	28.05.2024	Antal sider ialt:	4