

AIS2104

Skoleversion

Robotarm Kontroller

Kretsteqning

Skoleversion

Titel	Revision	Sidste rettelsestid	Sidenr.
-------	----------	---------------------	---------

Komponentliste		28.05.2024 23:22:28	3
----------------	--	---------------------	---

Diagram		28.05.2024 23:28:56	4
---------	--	---------------------	---

Titel	Revision	Sidste rettelsestid	Sidenr.
-------	----------	---------------------	---------

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

--	--	--	--

PCSCHMATIC Automation

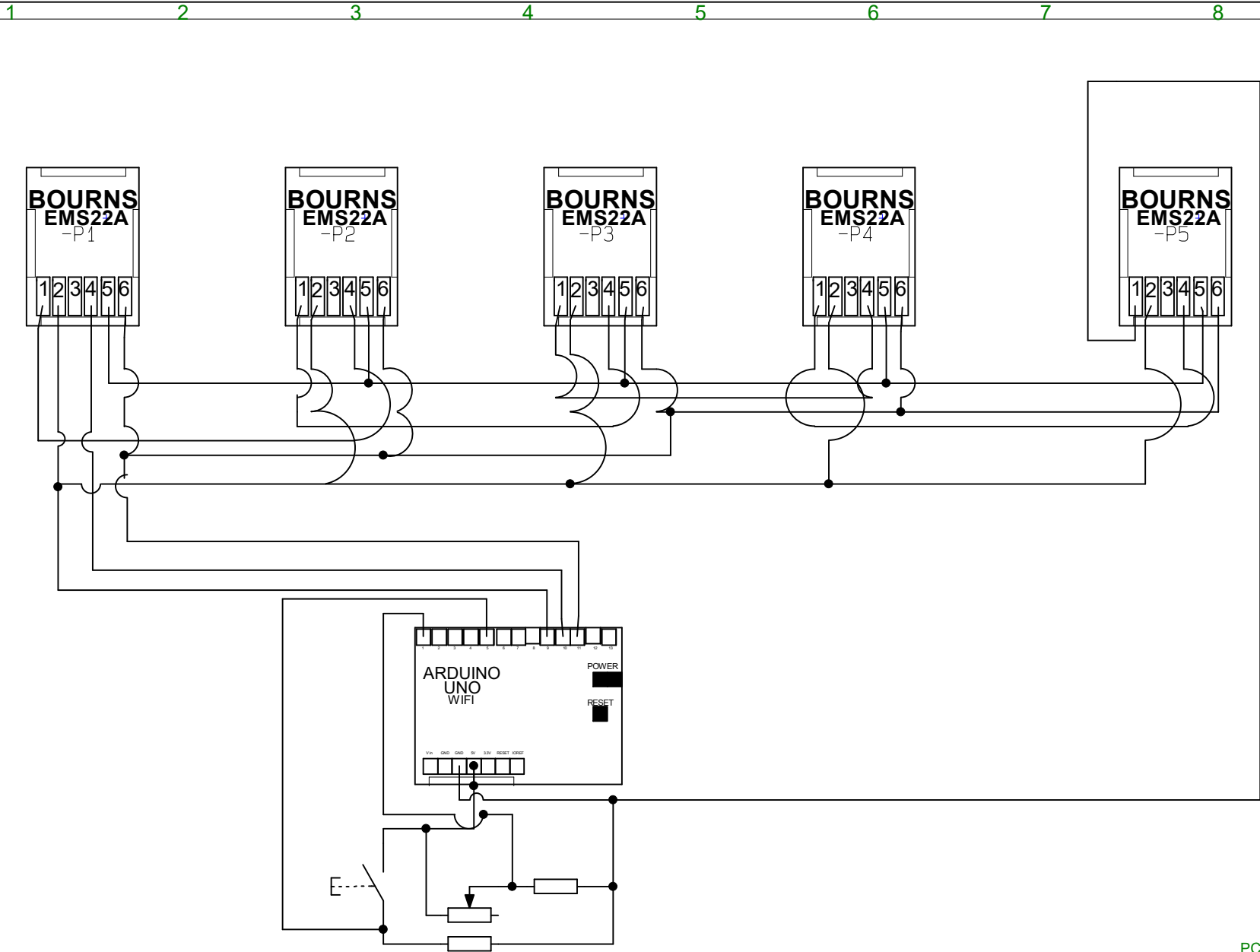
Projekttitel: Robotarm Kontroller	Sagsnr.:	Projektrev.:	Side 2
Kunde: NTNU	DCC:		Målestok: 1:1
Sidetitel: Indholdsfortegnelse	Tegningsnr.:	Siderev.:	Forrige side:
Filnavn: ProjektStyresystemEncoderReader	Konstr. (projekt/side): Jan Holum	Sidst udskrevet: 29.05.2024	Næste side: 3
Sideref.:	Godk. (dato/init):	Sidst rettet: 28.05.2024	Antal sider ialt: 4

Skoleversion

Komponent	Varenr.	Type	Fabrikat	Forhandler	Beskrivelse	Placering
-ARDUINO						/4.4
-P1	EMS22A50-D28-LT6	Absolute encoder				/4.1
-P2	EMS22A50-D28-LT6	Absolute encoder				/4.3
-P3	EMS22A50-D28-LT6	Absolute encoder				/4.4
-P4	EMS22A50-D28-LT6	Absolute encoder				/4.6
-P5	EMS22A50-D28-LT6	Absolute encoder				/4.8
-R1	R141OSS	10K				/4.4
-R2	R141OSS	10K				/4.4
-R3	3386F-1-1103TLF	Potentiometer				/4.4
-S1	RND 210-00189	Button				/4.3

PCSCHMATIC Automation

Projecktittel:	Robotarm Kontroller	Sagsnr.:		Projecktrev.:		Side	3
Kunde:	NTNU	DCC:				Målestok:	1:1
Sidetitel:	Komponentliste	Tegningsnr.:		Siderev.:		Forrige side:	2
Filnavn:	ProjektStyresystemEncoderReader	Konstr. (projeckt/side):	Jan Holum	Sidst udskrevet:	29.05.2024	Næste side:	4
Sideref.:		Godk. (dato/init):		Sidst rettet:	28.05.2024	Antal sider ialt:	4



Projekttitel:	Robotarm Kontroller	Sagsnr.:	Projektrev.:	Side	4
Kunde:	NTNU	DCC:		Målestok:	1:1
Sidetitel:	Diagram	Tegningsnr.:		Siderev.:	Forrige side: 3
Filnavn:	ProjektStyresystemEncoderReader	Konstr. (projekt/side):	Jan Holum	Sidst udskrevet:	29.05.2024
Sideref.:		Godk. (dato/init):		Sidst rettet:	29.05.2024
				Næste side:	
				Antal sider ialt:	4